

Algorytmy Równoległe i Rozproszone

Część VII - Systemy rozproszone, c. d.

Łukasz Kuszner
pokój 209, WETI

<http://www.sphere.pl/~kuszner/>
kuszner@sphere.pl

Oficjalna strona wykładu

<http://www.sphere.pl/~kuszner/ARiR/>
Wykład 15 godzin, Projekt 15 godzin

2007/08

Model all-port

Wybór lidera

Strona główna

Strona tytułowa

⏪ ⏩

◀ ▶

Strona 1 z 23

Powrót

Full Screen

Zamknij

Koniec

1. Model synchroniczny all-port

W modelu *all-port* zakładamy:

1. gwarantowaną niezawodność obliczeń i komunikacji,
2. jednostkowy czas przesłania i odebrania komunikatów do wszystkich wierzchołków sąsiednich w grafie systemu,
3. pomijalnie mały czas obliczeń wykonywanych lokalnie
4. pełną synchronizację wszystkich wierzchołków – w każdym kroku algorytmu wszystkie wierzchołki jednocześnie wykonują obliczenia lokalne w czasie zerowym, a następnie wymieniają się komunikatami w czasie jednostkowym – taki krok wykonany równoległe przez wszystkie wierzchołki nazywamy *rundą*,

[Strona główna](#)[Strona tytułowa](#)[◀](#) [▶](#)[◀](#) [▶](#)[Strona 2 z 23](#)[Powrót](#)[Full Screen](#)[Zamknij](#)[Koniec](#)

5. brak globalnej wiedzy o systemie, znane są tylko: lokalny stan wierzchołka, sąsiedzi w grafie systemu,
6. struktura systemu nie zmienia się w trakcie działania algorytmu,
7. każdy wierzchołek ma swój unikalny identyfikator,
8. rozmiar przesyłanych komunikatów nie jest ograniczony,
9. liczba operacji obliczeniowych wykonywanych lokalnie nie jest ograniczona

Strona główna

Strona tytułowa

◀▶

◀▶

Strona 3 z 23

Powrót

Full Screen

Zamknij

Koniec

Model obliczeń all-port jest modelem bardzo silnym. Większość przyjętych tu założeń nie wydaje się realistyczna, jednak jest to model użyteczny i często stosowany do analizy algorytmów rozproszonych. Nie ma pełnej zgody, co do wszystkich założeń modelu, co za chwilę omówimy dokładniej.

Model all-port

Wybór lidera

Strona główna

Strona tytułowa

◀ ▶

◀ ▶

Strona 4 z 23

Powrót

Full Screen

Zamknij

Koniec

Strona główna

Strona tytułowa

◀ ▶

◀ ▶

Strona 5 z 23

Powrót

Full Screen

Zamknij

Koniec

Niezawodność

W punkcie 1 przyjęliśmy, że kanały komunikacyjne są niezawodne, z własnością *fifo* i nieograniczoną pojemnością. Zapewnienie poprawnej komunikacji jest oddzielnym zagadnieniem i zakładamy, że jest realizowane w niższej warstwie dostępnego protokołu.

*Strona główna**Strona tytułowa**◀◀ ▶▶**◀ ▶**Strona 6 z 23**Powrót**Full Screen**Zamknij**Koniec*

Jednostkowy czas przesłania komunikatu

Czas przesłania komunikatu w systemach rzeczywistych różni się w zależności od jego długości, rodzaju połączenia, czy aktualnych warunków panujących w systemie. Precyzyjne uwzględnienie tych wszystkich czynników wydaje się bardzo trudne, dlatego przyjmujemy czas jednostkowy.

*Strona główna**Strona tytułowa**◀▶**◀▶**Strona 7 z 23**Powrót**Full Screen**Zamknij**Koniec*

Czas obliczeń lokalnych

Czas wykonywania prostych obliczeń jest niewspółmiernie mały w stosunku do czasu potrzebnego na komunikację. Dlatego czas ten nie jest brany pod uwagę w analizie i porównaniach. Więcej wątpliwości budzi założenie przyjęte w punkcie 9. Można założyć wielomianowy czas wykonania w zależności od rozmiaru danych. Przyjęcie takiego ograniczenia eliminuje pewne patologie.

*Strona główna**Strona tytułowa**◀▶**◀▶**Strona 8 z 23**Powrót**Full Screen**Zamknij**Koniec*

Bez tego ograniczenia można na przykład uzasadnić, że każdy problem algorytmiczny jest rozwiązywany w czasie proporcjonalnym do średnicy grafu systemu:

Najpierw dane o całym grafie zbieramy w jednym wierzchołku, następnie bez wpływu czasu znajdujemy tam rozwiązanie optymalne po czym rozsyłamy odpowiedź do wszystkich węzłów sieci. Z drugiej strony, jeśli wielomian jest wysokiego stopnia to czas wielomianowy może i tak być zbyt długi do zastosowań. Ponadto typowo autorzy prac zwykle podkreślają prostotę i niską złożoność obliczeń lokalnych.

[Strona główna](#)[Strona tytułowa](#)[◀](#) [▶](#)[◀](#) [▶](#)

Strona 9 z 23

[Powrót](#)[Full Screen](#)[Zamknij](#)[Koniec](#)

Synchronizacja i pomiar czasu

Przez pomiar czasu w modelu all-port rozumiemy wyłącznie liczbę rund jaka jest potrzebna do wykonania algorytmu.

Założenie o pełnej synchronizacji systemu jest wygodne przy analizie złożoności obliczeniowej algorytmu. Natomiast często nie jest konieczne dla jego poprawności. Wielu autorów podkreśla, że ich algorytmy działają w systemie asynchronicznym. Powstał też pomysł zdefiniowania tak zwanej *rundy asynchronicznej*.

[Strona główna](#)[Strona tytułowa](#)[◀](#) [▶](#)[◀](#) [▶](#)

Strona 10 z 23

[Powrót](#)[Full Screen](#)[Zamknij](#)[Koniec](#)

Model one-port

Dodatkowym rygiem może być uniemożliwienie w ciągu jednej rundy wymiany komunikatów z więcej niż jednym sąsiadem. W tym wypadku mówimy o modelu *one-port*.

Można ograniczyć model tak, by w ciągu jednej rundy każdy wierzchołek mógł wysłać do wszystkich sąsiadów tylko jedną, tę samą wiadomość (ang. broadcast).

Zmienne globalne

Wiedza lokalna jest jedną z podstawowych różnic między systemami rozproszonymi i równoległymi. Przyjęcie w każdym z wierzchołków wiedzy o jakimkolwiek parametrze systemu, takim jak liczba wierzchołków lub maksymalny stopień, osłabia uzyskany wynik. Nie znaczy to jednak, że założenia takie są z gruntu nierealistyczne. Wiedza o niektórych parametrach może być znana a priori, co może wynikać na przykład ze specyfikacji sprzętu użytego do budowy systemu, a w niektórych wypadkach można przyjąć wartości szacunkowe.

[Strona główna](#)[Strona tytułowa](#)[◀◀](#) [▶▶](#)[◀](#) [▶](#)[Strona 11 z 23](#)[Powrót](#)[Full Screen](#)[Zamknij](#)[Koniec](#)

*Strona główna**Strona tytułowa**◀▶**◀▶**Strona 12 z 23**Powrót**Full Screen**Zamknij**Koniec*

Struktura statyczna

W modelu all-port przyjmujemy, że system się nie zmienia w trakcie działania algorytmu. Ani nie przybywa, ani nie ubywa zarówno procesów jak i kanałów komunikacyjnych. Model, w którym zakłada się strukturę dynamiczną, jest oczywiście mniej restrykcyjny, a więc wynik uzyskany w takim modelu jest mocniejszy.

*Strona główna**Strona tytułowa*

◀ ▶

◀ ▶

*Strona 13 z 23**Powrót**Full Screen**Zamknij**Koniec*

Identyfikatory

Ze względu na możliwość występowania symetrii konieczne jest zastosowanie mechanizmów do ich łamania. Założenie przyjęte w modelu (punkt 8) o istnieniu unikalnych identyfikatorów jest założeniem silnym. Słabsza wersja zakłada unikalność tylko w sąsiedztwie każdego wierzchołka.

[Strona główna](#)[Strona tytułowa](#)[◀◀](#) [▶▶](#)[◀](#) [▶](#)

Strona 14 z 23

[Powrót](#)[Full Screen](#)[Zamknij](#)[Koniec](#)

2. Wybór lidera w cyklu c. d.

Znamy prosty algorytm dla cyklu, w którym wysyłanych jest $O(n^2)$ wiadomości. Pokażemy teraz metodę, która gwarantuje $O(n \log n)$ komunikatów.

Przez k -sąsiedztwo wierzchołka p_i rozumiemy zbiór wierzchołków w odległości nie większej niż k od p_i . Dla cyklu k -sąsiedztwo zawiera dokładnie $\min n, 2k + 1$ wierzchołków.

Algorytm przebiega etapami.

W l -tym etapie każdy z wierzchołków próbuje zostać liderem w swoim 2^l -sąsiedztwie. Tylko wierzchołki którym się to uda, kontynuują działanie w kolejnym etapie.

Każda wiadomość zawiera trzy pola:

- id - identyfikator nadawcy,
- l - numer etapu,
- hc - licznik przesłań.
- f - znacznik powrotu

[Strona główna](#)[Strona tytułowa](#)[◀◀](#) [▶▶](#)[◀](#) [▶](#)

Strona 15 z 23

[Powrót](#)[Full Screen](#)[Zamknij](#)[Koniec](#)

[Strona główna](#)[Strona tytułowa](#)[◀◀](#) [▶▶](#)[◀](#) [▶](#)[Strona 16 z 23](#)[Powrót](#)[Full Screen](#)[Zamknij](#)[Koniec](#)

Na początku każdej fazy każdy aktywny wierzchołek rozsyła w obu kierunkach wiadomości z własnym identyfikatorem, numerem etapu, licznikiem przesłań ustawionym na 0 i nieustawia flagą powrotu. Tak jak w poprzednim algorytmie przekazywana dalej jest tylko otrzymana wiadomość o identyfikatorze większym niż własny. Jeśli $l = 2^{hc}$ ustawiany jest f , a wiadomość odsyłana z powrotem.

[Strona główna](#)[Strona tytułowa](#)[◀](#) [▶](#)[◀](#) [▶](#)

Strona 17 z 23

[Powrót](#)[Full Screen](#)[Zamknij](#)[Koniec](#)

Lemat 1 Dla $l > 1$ liczba aktywnych procesorów jest mniejsza lub równa od $n/2^{l-1}$.

Ponadto każda z dwóch wiadomości wysłanych przez tymczasowego lidera przechodzi odległość $2 * 2^l$, co w sumie daje $2 * 2 * 2^l * n/2^{l-1} = 8n$ wiadomości w każdej fazie.

*Strona główna**Strona tytułowa**◀ ▶**◀ ▶**Strona 18 z 23**Powrót**Full Screen**Zamknij**Koniec*

Wybór lidera w grafie pełnym

Idea algorytmu

Każdy wierzchołek „budzi się”, po czym próbuje zwerbować jak najwięcej wierzchołków do swojego „królestwa”. Mniejsze królestwo rozpada się, napotykając większe.

[Strona główna](#)[Strona tytułowa](#)[◀◀](#) [▶▶](#)[◀](#) [▶](#)

Strona 19 z 23

[Powrót](#)[Full Screen](#)[Zamknij](#)[Koniec](#)

Podamy pseudokod dla wierzchołka p_i używając następujących komunikatów:

- **Collect(j,s)**: wiadomość do p_j - mam już s wierzchołków w swoim królestwie, więc i ty przyłącz się do mnie.
- **Join(j,s)**: o wielki p_j przyłączam się do twego królestwa.
- **Check(j,s)**: sprawdź, czy twoje królestwo jest większe niż królestwo p_j z s wierzchołkami.
- **Ack(j,s)** Potwierdzenie, że królestwo p_j jest większe od naszego.

Strona główna

Strona tytułowa

◀▶

◀▶

Strona 20 z 23

Powrót

Full Screen

Zamknij

Koniec

Oraz zmiennych lokalnych:

- K - królestwo p_i w formie identyfikatora posiadacza, inicjalnie pusty (\perp).
- SK - rozmiar K , jeśli $K = i$
- *waiting* - wierzchołek, który chce przeciągnąć p_i do swego królestwa.

[Strona główna](#)[Strona tytułowa](#)[◀◀](#) [▶▶](#)[◀](#) [▶](#)

Strona 21 z 23

[Powrót](#)[Full Screen](#)[Zamknij](#)[Koniec](#)

Algorytm 1: Wybór lidera w grafie pełnym

if procesor sam się obudził **then**

$K = i$

$KS = 1$

$waiting = i$

wyślij $Collect(i, 1)$ do któregoś z sąsiadów

end if

```
if odebrano Collect(j, s) then  
  if  $K = \perp$  then  
     $K = j$   
    wyślij Join(j, s) do  $p_j$   
  else  
    waiting = j  
    wyślij Check(j, s) do  $K$   
  end if  
end if  
if odebrano Check(j, s) od  $p_l$  then  
  if  $K < s$  then  
    waiting =  $\perp$   
     $K = \perp$   
    wyślij Ack(j, s) do  $p_l$   
  end if  
end if
```

Strona główna

Strona tytułowa

◀ ▶

◀ ▶

Strona 22 z 23

Powrót

Full Screen

Zamknij

Koniec

Strona główna

Strona tytułowa

◀ ▶

◀ ▶

Strona 23 z 23

Powrót

Full Screen

Zamknij

Koniec

```
if odebrano  $Ack(j, s)$  od  $p_l$  then  
     $waiting = \perp$   
    wyślij  $Join(j, s)$  do  $p_j$   
end if  
if odebrano  $Join(i, s)$  od  $p_l$  then  
    if  $waiting \neq \perp$  then  
         $KS = KS + 1$   
        wyślij  $Collect(j, KS)$  do  $p_{l+1}$   
    end if  
end if
```